

Auflistung

Stand zu: 10.3.2017

Pos. X13429	Inv. Nr. Netbid	Ortsbezeichnung	SAP	Demont ab	Demont bis	Linie nach Layout	Abteilung nach Layout	Name	Beschreibung	Ser Nr.	Fabrikat	BJ	Armtyp / Gerätetyp /Feeder	Steuereinheit	Ser.Nr. Steuerschrank	Software	Instal. HF	Sockel/Höhe	Konzole	Betriebsstunden (tausend)	Bemerkung
807	694	D	30027837	28.6.2017	6.7.2017	UB - R1D	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug, inc. 7. Achse Ser.Nr. 140695	799024	KUKA	2008	KR 360 L280-2	VKRC2/AK7	60501	XP	V 5.4.10 HF7	7 Achse - Ser.Nr.140695	PHG	25	
807	695	B	30030798	28.6.2017	6.7.2017	UB - R1B	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug	923813	KUKA	2011	VKR 240 R 2700	VKRC2/MP9	51654	95	V 3.3.3 SP10 HF04	zylindrischer Sockel, cca 1000mm	PHG	22	
807	696	C	30030851	28.6.2017	6.7.2017	UB - R1C	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug	796886	KUKA	2011	VKR 500 R 2825	VKRC2/MP7	51665	95	V 3.3.3 SP10 HF04	zylindrischer Sockel, cca 1500mm	PHG	9	
807	697	E	30026480	28.6.2017	6.7.2017	UB - R1E	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug	909115	KUKA	2007	KR 210 L180-2 2000	VKRC2/MP9	49177	95	V 3.3.3 SP10 HF04	zylindrischer Sockel, cca 1200mm	PHG	22	
807	698	F	30027836	28.6.2017	6.7.2017	UB - R1F	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug, inc. 7. Achse Ser.Nr. 140694	796232	KUKA	2007	KR 500-2	VKRC2/AK7	60500	XP	V 5.4.10 HF - 6 - 2	7 Achse - Ser.Nr.140694	PHG	18	
807	699	A	30026444	28.6.2017	6.7.2017	UB - R1A	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug	908342	KUKA	2007	KR 210 L180-2 2000	VKRC2/MP9	51365	95	V 3.3.3 SP10 HF04	zylindrischer Sockel, cca 1200mm	PHG	22	
807	700	3C	30027835	28.6.2017	6.7.2017	UB - R3C	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug	912531	KUKA	2008	VKR 240 R 2700	VKRC2/AK9	60861	XP	V 5.4.10 HF - 6 - 2	zylindrischer Sockel, cca 500mm	PHG	21	

Pos. X13429	Inv. Nr. Netbid	Ortsbezeichnung	SAP	Demont ab	Demont bis	Linie nach Layout	Abteilung nach Layout	Name	Beschreibung	Ser Nr.	Fabrikat	BJ	Armtyp / Gerätetyp /Feeder	Steuereinheit	Ser.Nr. Steuerschrank	Software	Instal. HF	Sockel/Höhe	Konzole	Betriebsstunden (tausend)	Bemerkung	
807	701	3E	30025436	28.6.2017	6.7.2017	UB - R3E	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug	910804	KUKA	2008	KR 210-2-2000	VKRC2/AK9	62234	XP	V 5.4.10 HF - 6 - 2	zylindrischer Sockel, cca 500mm	PHG	23		
807	702	3A	30030806	28.6.2017	6.7.2017	UB - R3A	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug	923811	KUKA	2011	VKR 240 R 2700	VKRC2/MP9	49178	95	V 3.3.3 SP10 HF04	zylindrische Platte	PHG	6		
807	703	3B	30030807	28.6.2017	6.7.2017	UB - R3B	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug	923808	KUKA	2011	VKR 240 R 2700	VKRC2/MP9	49181	95	V 3.3.3 SP10 HF04	zylindrische Platte	PHG	7		
807	704	3F	30030804	28.6.2017	6.7.2017	UB - R3F	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug	923809	KUKA	2011	VKR 240 R 2700	VKRC2/AK9	67849	XP	V 5.4.10 HF - 6 - 2	zylindrischer Sockel, cca 500mm	PHG	9		
807	705	3D	30027834	28.6.2017	6.7.2017	UB - R3D	1	Industrieroboter - sechsachsig	ohne Werkzeug	912532	KUKA	2008	VKR 240 R 2700	VKRC2/AK9	60745	XP	V 5.4.10 HF - 6 - 2	zylindrischer Sockel, cca 500mm	PHG	21		
807	706		30028903	28.6.2017	6.7.2017	AFO1030 - podkomplety	1	Tucker-Bolzenschweissen	Stromquelle: T022 505/400; Nur Schaltschrank	08/247094001	Emhart Technologies		T044 018/400; T044 019/400; T044 207/400									
807	707		30029002	28.6.2017	6.7.2017	AFO1030 - podkomplety	1	Einrichtung für Klebstoffauftragen	Steuerung: 9B903.460005 ; Pumpe PPW57-20P08Z-E	300013685000	SCA	2008										